

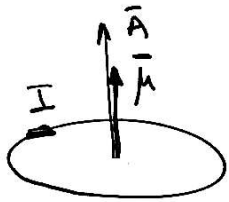
## Magnetismo en la materia

En clases anteriores vimos que la  $\vec{F}_I = 0$  sobre un loop en el que circula una corriente  $I$  y está sumergido en un campo  $\vec{B}$  uniforme, Sin embargo el torque  $\vec{\tau} \neq 0$ ,

$$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B}$$

donde  $\vec{\mu}$  es el momento dipolar magnético del loop, es decir,

$$\vec{\mu} = N I \vec{A}$$



El torque  $\vec{\tau}$  tiende a alinear  $\vec{\mu}$  con el campo  $\vec{B}$  dado que la energía es mínima cuando  $\vec{\mu}$  tiene el mismo sentido que  $\vec{B}$  ya que  $\Delta U = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$

## Veamos que sucede en un átomo

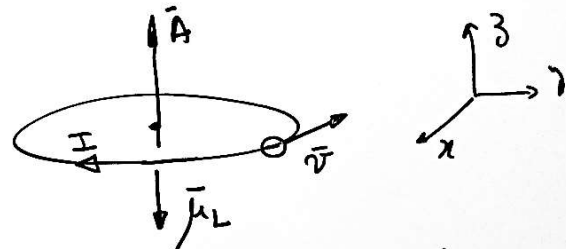
En una visión clásica podemos considerar que el  $e^-$  está orbitando alrededor del núcleo en una órbita de radio  $R$ .

Si bien este  $e^-$  orbitando no es una corriente, se lo puede considerar como una corriente

$$I = \frac{q_e}{T} = \frac{q_e v_e}{2\pi R} = -\frac{e n v_e}{2\pi R}$$

$$T = \frac{2\pi R}{v_e}$$

es decir que



podemos definir el momento dipolar magnético debido al movimiento orbital,

$$\vec{\mu}_L = I \pi R^2 \hat{e}_z = -\frac{e n v_e \pi R^2}{2\pi R} \hat{e}_z$$

$$\boxed{\vec{\mu}_L = -\frac{e n v_e R}{2} \hat{e}_z}$$

De la misma manera existe un momento dipolar magnético de spin (origen cuántico) que lo denominamos

$$\vec{\mu}_S$$

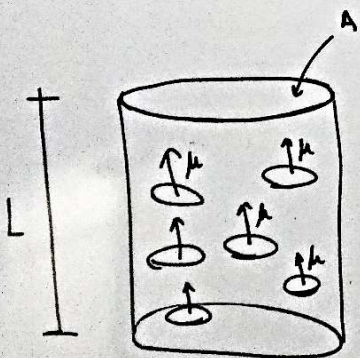
La interacción de  $\vec{B}$  con  $\vec{\mu}_L$  y  $\vec{\mu}_S$  es responsable del comportamiento magnético de los materiales, pudiendo ser la interacción resultante en,

- la reducción del campo magnético  $\vec{B}$  (materiales diamagnéticos)
- el aumento de  $\vec{B}$  (paramagnetismo)
- el aumento muy fuerte de  $\vec{B}$  (ferromagnetismo)

## Magnetización

En el caso de los materiales magnéticos lo que queremos es describir el campo magnético promedio producido por un conjunto de dipolos magnéticos.

En primer lugar vamos a considerar que estos dipolos se encuentran alineados. Suponemos una pieza



cilíndrica con  $N$  momentos dipolares magnéticos alineados con el eje del cilindro, con  $\vec{B}_{ext} = 0$ .

Nos preguntamos: ¿cuál es el campo magnético promedio debido a estos dipolos?

definimos el vector magnetización,

$$\vec{M} = \frac{1}{V} \sum_i \mu_i$$

← momento dipolar magnético x unidad de volumen.

en nuestro caso

$$|\vec{M}| = \frac{N \mu_i}{A L}$$

Para estimar el campo magnético, pensamos cada  $\mu_i$  como una espira, luego podemos ver

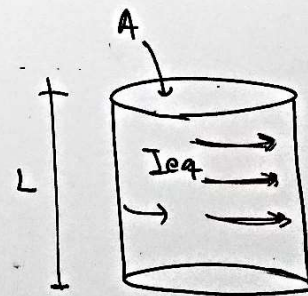
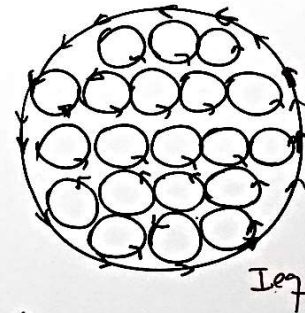
que en el interior las corrientes de las espiras

se cancelan, mientras que en la superficie se tiene una corriente que denominamos  $I_{eq}$ , de

manera que

$$I_{eq} \cdot A = N \mu_i$$

$$\Rightarrow I_{eq} = \frac{N \mu_i}{A}$$



Si dividimos por  $L$ , la longitud del cilindro

Corriente superficial  $K = \frac{I_{eq}}{L} = \frac{N \mu_i}{A L} = |\vec{M}|$



$$K = \frac{Ieq}{L} = |\bar{M}|$$

Si pensamos el cilindro como un solenoide de 1 sola espira tenemos que,

$$B_M = \mu_0 \frac{1}{L} Ieq = \mu_0 K = \mu_0 M$$

en forma vectorial

$$\boxed{\bar{B}_M = \mu_0 \bar{M}}$$

campo magnético promedio debido a los  $\mu_i$

### Magnetización y campo magnético

En el vacío  $\bar{M} = 0$  por lo que se usan los campos  $\bar{B}$  y  $\bar{H}$  tales que

$$\bar{B} = \mu_0 \bar{H}$$

Si ahora incorporamos el material tenemos que

$$\bar{B} = \underbrace{\mu_0 \bar{H}}_{\text{campo magnético aplicado}} + \underbrace{\mu_0 \bar{M}}_{\text{campo magnético debido a la magnetización}}$$

campo magnético aplicado

Debemos considerar que podemos relacionar la magnetización  $\bar{M}$  con el campo aplicado  $\bar{H}$ .

Si esta relación es lineal (materiales lineales)

$$\bar{M} = \chi \bar{H} \quad \chi: \text{susceptibilidad magnética}$$

luego tenemos que,

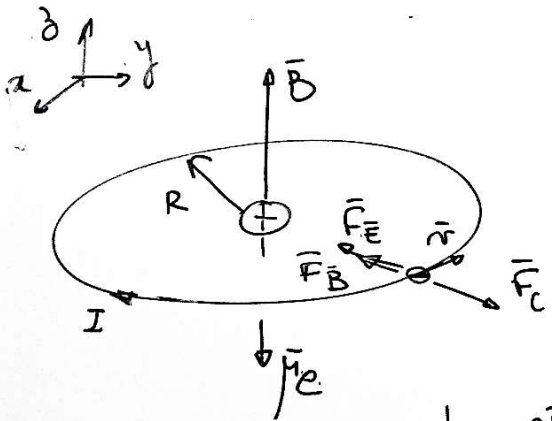
$$\bar{B} = \mu_0 \bar{H} + \mu_0 \chi \bar{H} = \mu_0 (1 + \chi) \bar{H}$$

Si denominamos  $\mu_r = 1 + \chi$  la permeabilidad relativa del material,

$$\boxed{\bar{B} = \mu_0 \mu_r \bar{H}}$$

# Diamagnetismo

El diamagnetismo es consecuencia del movimiento de los electrones alrededor del núcleo



Cuando  $\vec{B} = 0$

$$\vec{F}_c = \frac{m_e v_e^2}{R} \hat{e}_r$$

$$\vec{F}_E = -k_e \frac{e^2}{R^2} \hat{e}_r$$

$$k_e \frac{e^2}{R^2} = \frac{m_e v_e^2}{R} \quad (1)$$

Si  $\vec{B} \neq 0$  y suponiendo que la órbita no se modifica ( $R = \text{cte}$ ), aparece una fuerza  $\vec{F}_B$ ,

$$\vec{F}_B = -e \vec{v}_e \times \vec{B}$$

que se suma a la fuerza electrostática, es decir,

$$e v_e' B + \frac{k_e e^2}{R^2} = \frac{m_e v_e'^2}{R} \quad (2)$$

Si reemplazamos (1) en (2)

$$e v_e' B + \frac{m_e v_e^2}{R} = \frac{m_e v_e'^2}{R}$$

$$\Rightarrow e v_e' B = \frac{m_e}{R} (v_e'^2 - v_e^2) = \frac{m_e}{R} \underbrace{(v_e' - v_e)}_{\Delta v} \underbrace{(v_e' + v_e)}_{\approx 2v_e'}$$

$$\text{Si } \Delta v = v_e' - v_e \ll v_e + v_e' \approx 2v_e'$$

podemos ascribir,

$$e v_e' B = \frac{m_e}{R} \Delta v_e 2v_e'$$

Reordenando

$$\Delta v_e = v_e' - v_e = \frac{B R e}{2 m_e}$$

Luego cuando  $B$  se prende  $v \uparrow$  modificando el momento dipolar magnético, recordemos que

$$\vec{\mu}_e = -\frac{e v R}{2} \hat{e}_z$$

$$\Rightarrow \Delta \vec{\mu}_e = \left( -\frac{e v' R}{2} + \frac{e v R}{2} \right) \hat{e}_z$$

$$\Delta \vec{\mu}_e = -\frac{e R}{2} \Delta v \hat{e}_z = -\frac{e^2 R^2 B}{4 m_e} \hat{e}_z$$

Este cambio es en la dirección opuesta a  $\vec{B}$ . Es decir los momentos dipolares magnéticos de los átomos reaccionan modificando su valor oponiéndose a  $\vec{B}$ .

## Materiales paramagnéticos

En este caso los átomos tienen momentos dipolares permanentes que interactúan con el campo magnético  $H$ .

La interacción entre dipolos compete con la temperatura (energía térmica) por lo que los dipolos nunca están totalmente alineados, es decir, cuando

$$\bar{H} = 0 \quad \bar{M} = \chi \bar{H} = 0 \Rightarrow B_T = 0$$

por otro lado si  $\bar{H} \neq 0$ , los materiales paramagnéticos tienen un comportamiento lineal es decir que

$$\bar{B}_T = \mu_0 (1 + \chi) \bar{H}$$

donde  $10^{-6} \leq \chi \leq 10^{-1}$

	$\chi$
Na	$8.5 \cdot 10^{-6}$
Al	$2.1 \cdot 10^{-5}$
Pt	$2.9 \cdot 10^{-4}$
Gd	$4.8 \cdot 10^{-1}$

En estos materiales, la alineación de los dipolos compete con la temperatura.

En un dipolo la energía potencial es

$$\Delta U = -\bar{\mu} \cdot \bar{B}$$

Entre el estado donde  $\bar{\mu}$  y  $\bar{B}$  están alineados y el caso donde están en sentidos opuestos,

$$\Delta U_B = \mu B - (-\mu B) = 2\mu B$$

veamos para  $B = 1T$  y para  $\mu \approx \mu_{Bohr} = 9.27 \cdot 10^{-24} \frac{J}{T}$

$$\Delta U_B \approx 1.85 \cdot 10^{-23} \text{ Joule}$$

Por otro lado la energía térmica

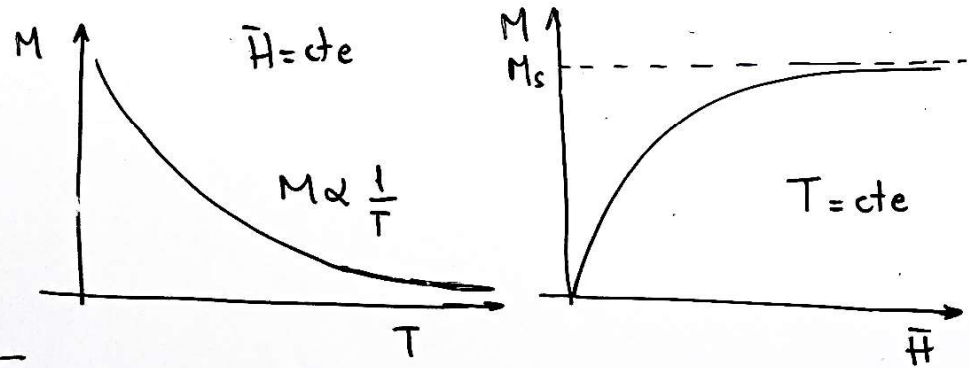
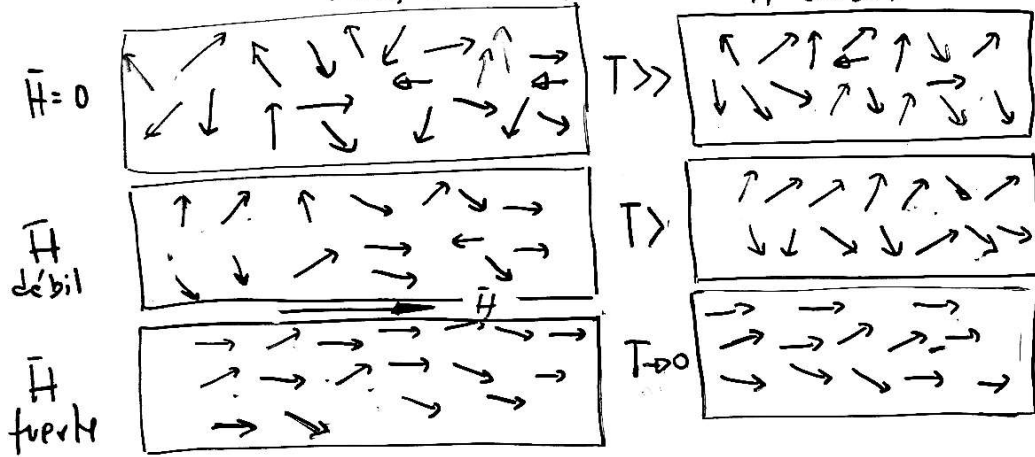
$$U_T = k_B T = 1.38 \cdot 10^{-23} \frac{J}{K} \cdot \underbrace{300 K}_{\text{Temperatura ambiente}} = 4.14 \cdot 10^{-21} J$$

es decir que

$$\frac{U_T}{\Delta U_B} \approx 200$$

Es decir que incluso para un  $|\bar{B}| = 1T$  (muy grande) a  $T = 300K$  los momentos magnéticos van a estar desalineados.

Una forma de visualizar este efecto es,  
 $T = cte$



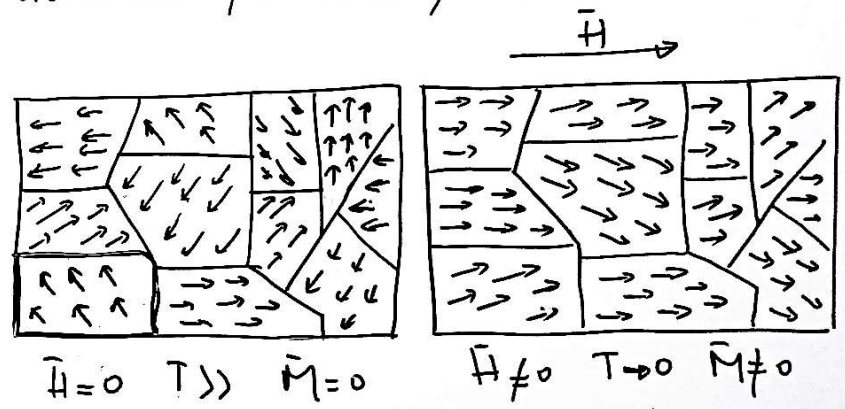
### Ferromagnetismo

Como característica, los materiales ferromagnéticos tienen valores de  $\chi$  que varían entre

$$10^3 \leq \chi \leq 10^5$$

es decir valores extremadamente grandes

En estos materiales los dipolos magnéticos tienen una fuerte interacción entre ellos de manera que los dipolos se alinean localmente formando "dominios" magnéticos con un  $\bar{\mu}$  para el dominio formado por millones de átomos



Si  $\bar{H} = 0$  y  $T \gg$  los dominios no están alineados luego  $\bar{M} \approx 0$ . Si prendemos el campo  $\bar{H}$  quienes se alinean son los dominios, generando un campo  $\bar{B} = \mu_0 \bar{H} + \mu_0 \bar{M}$  entre  $10^3$  y  $10^5$  veces más grande que el campo aplicado  $\bar{B}_{ap} = \mu_0 \bar{H}$ .

Esta característica hace que la magnetización depende de la historia del material.

Si medimos como varía  $M$  con el campo aplicado, resulta,

