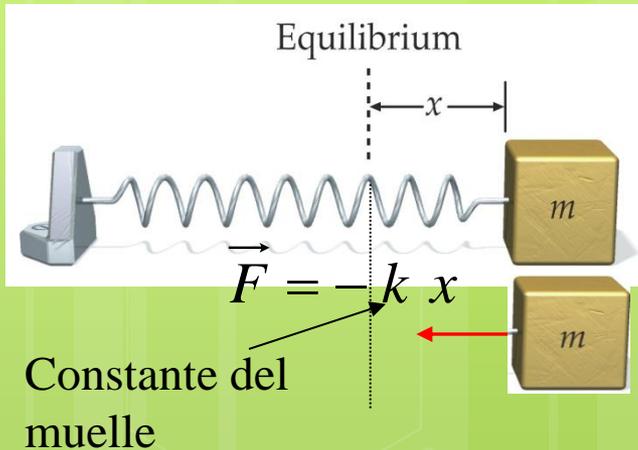


M.A.S.



# MOVIMIENTO ARMÓNICO SIMPLE



Podemos visualizar el Movimiento Armónico Simple, MAS, analizando el movimiento de un bloque bajo la acción de un resorte

*La fuerza neta sobre el bloque es la que ejerce el resorte. Esta fuerza es proporcional al desplazamiento  $x$ , medido desde la posición de equilibrio.*

*Aplicando la Segunda Ley de Newton, tenemos*

Esta ecuación es una ecuación diferencial ordinaria con coeficientes constantes que describe el movimiento de un oscilador armónico

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -k x$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{k}{m} x$$

En el caso de que la aceleración de un objeto sea proporcional al desplazamiento, y de signo opuesto, el objeto realizará un movimiento armónico simple

# Movimiento Armónico Simple

$$x = A \cos(\omega t + \delta)$$

x, posición; A, amplitud,  
( $\omega t + \delta$ ) fase del movimiento

$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A \sin(\omega t + \delta)$$

v, velocidad

$$a = -\omega^2 x$$

aceleración

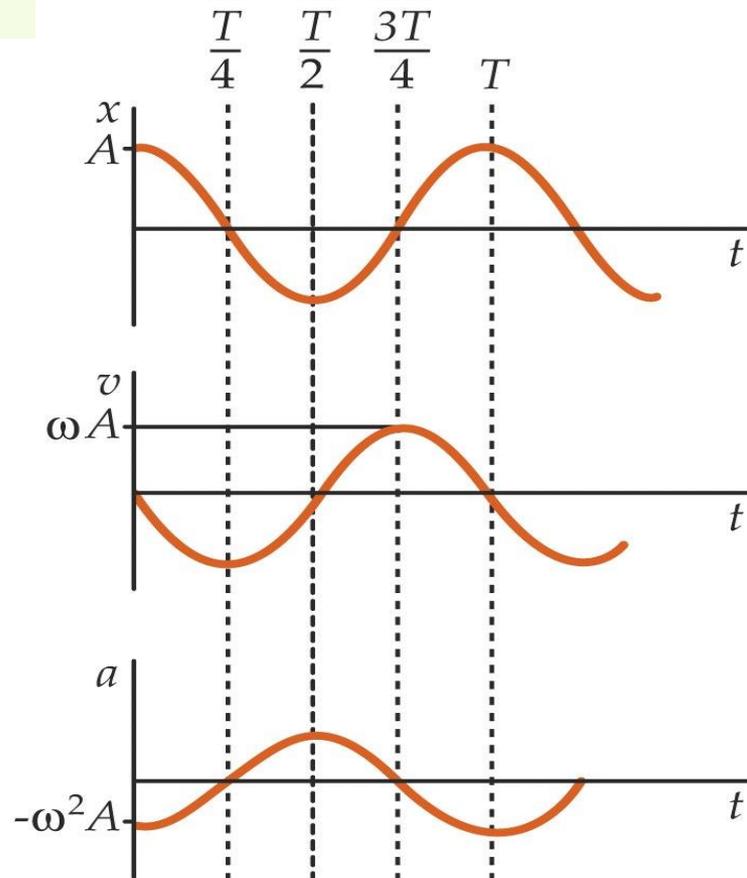
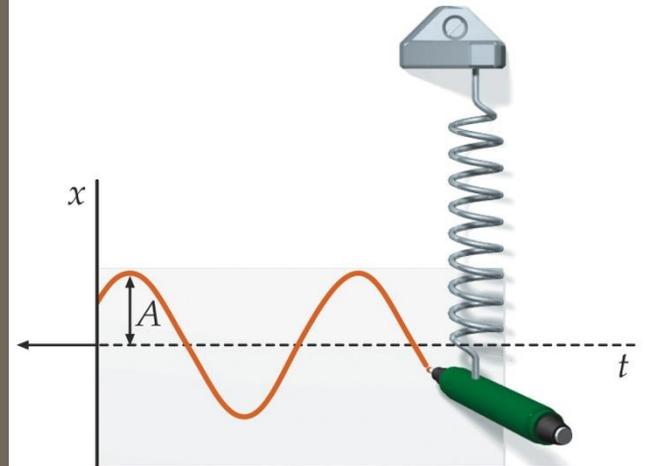
$$f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

f, frecuencia, T período,  
 $\omega$ , frecuencia angular (frecuencia  
circular natural),  
 $\delta$ , ángulo de fase o constante de fase

MAS en el caso de un resorte

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$



## Movimiento Armónico Simple. Energía

Energía  
potencial

$$E_p = - \int_{x=0}^x (-k x) dx = \frac{1}{2} k x^2$$

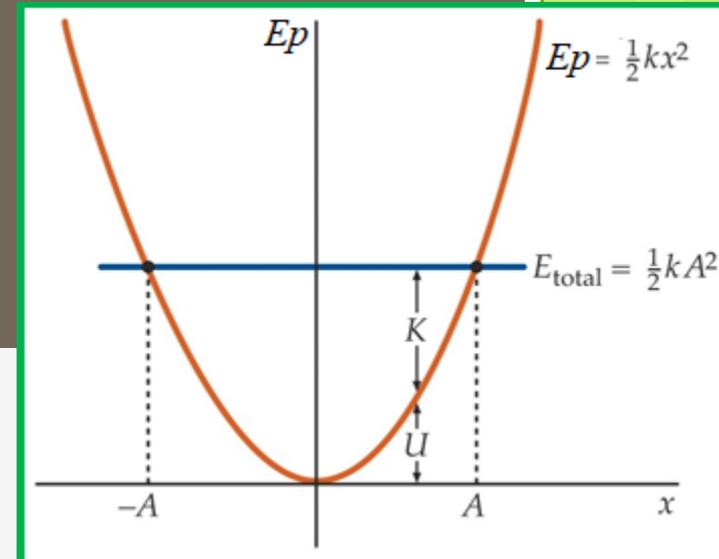
Energía  
cinética

$$E_c = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (A \omega \sin(\omega t + \delta))^2$$

Energía mecánica total

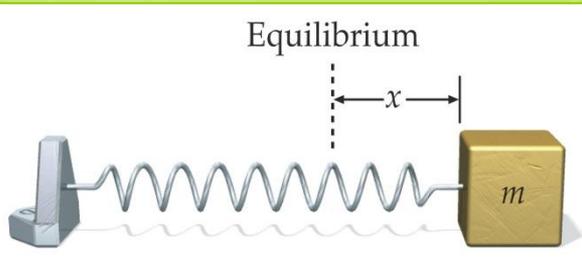
$$E_{total} = E_p + E_c = \frac{1}{2} k A^2 = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2$$

La energía mecánica total en un MAS es proporcional al **cuadrado** de la amplitud



# Algunos sistemas oscilantes

## Resorte



$$\omega = \sqrt{k/m};$$

$$T = 2\pi\sqrt{m/k}$$

### Diagrama de cuerpo libre



$$\sum F_T = m a_T$$

$$mg \sin \phi = m \alpha L$$

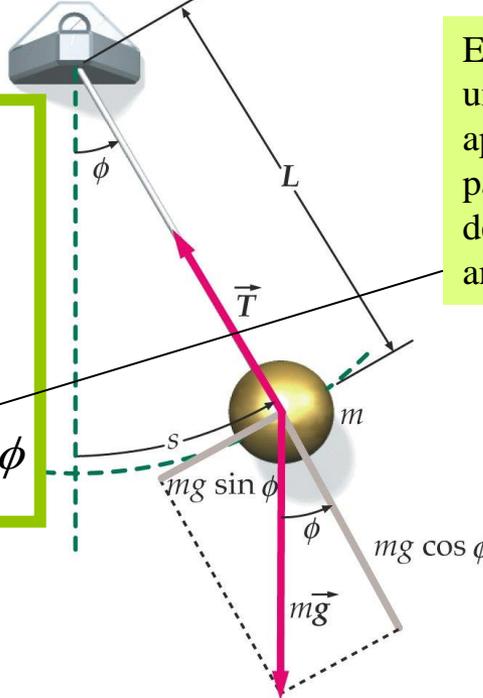
$$mg \sin \phi = mL \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\frac{g}{L} \sin \phi \approx -\frac{g}{L} \phi$$

$$\omega = \sqrt{g/L}$$

$$T = 2\pi\sqrt{L/g}$$

## Péndulo simple

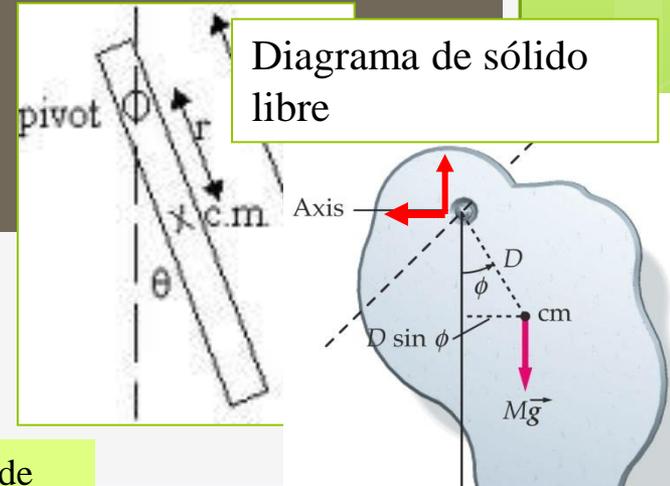


El movimiento de un péndulo se aproxima a un MAS para pequeños desplazamientos angulares

$$\omega = \sqrt{\frac{MgD}{I}}$$

$$T = 2\pi\sqrt{I/MgD}$$

## Péndulo físico



### Diagrama de sólido libre

$$\tau = I\alpha$$

$$MgD \sin \phi = I \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$

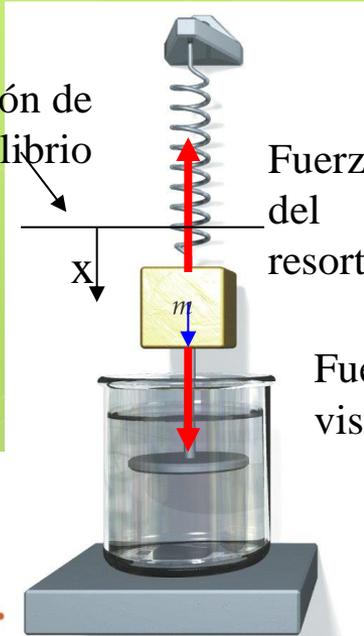
$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\frac{MgD}{I} \sin \phi$$

$$\approx -\frac{MgD}{I} \phi$$

# Oscilaciones amortiguadas

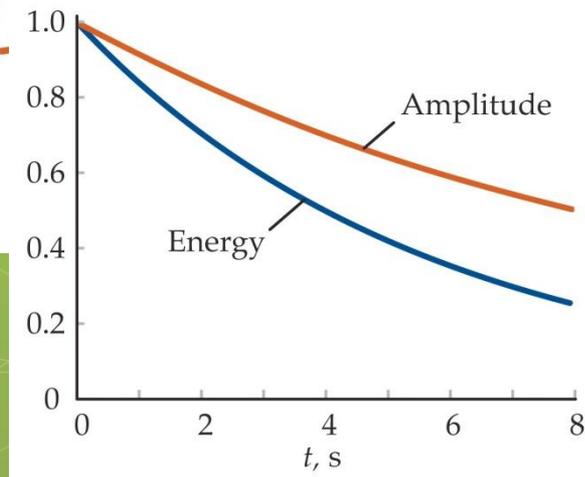
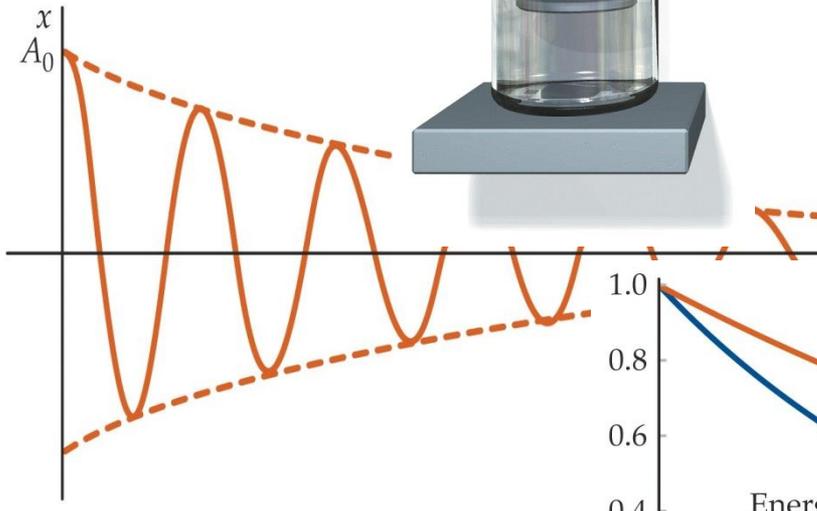


Posición de equilibrio



Fuerza del resorte

Fuerza viscosa



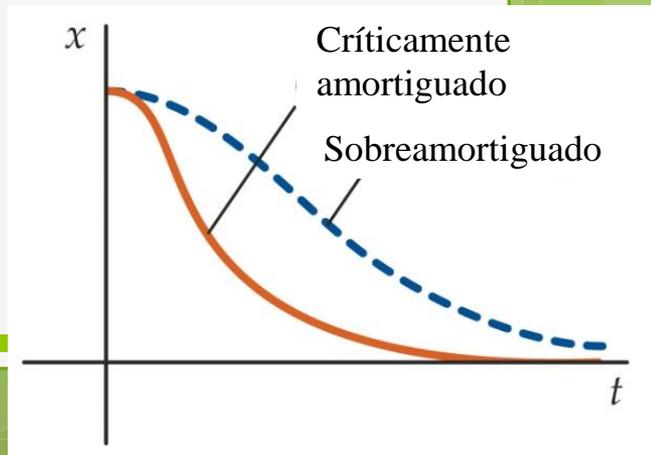
$$\sum F = -k x + b v = m a$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} - b \frac{dx}{dt} + k x = 0$$

$$x = A_o e^{-(b/2m)t} \cos(\omega' t + \delta)$$

$$A = A_o e^{-(b/2m)t} \quad \text{and} \quad \omega' = \omega_o \sqrt{1 - \left(\frac{b}{2m\omega_o}\right)^2}$$

$$E = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 = \frac{1}{2} m A_o^2 e^{-(b/m)t} \omega^2 = E_o e^{-(b/m)t}$$



# Oscilaciones forzadas y resonancia



Cuando actúan fuerzas externas periódicas, adicionales a fuerzas restauradoras y amortiguación

Fuerza externa periódica

$$F_{ext} = F_o \cos \omega t$$

