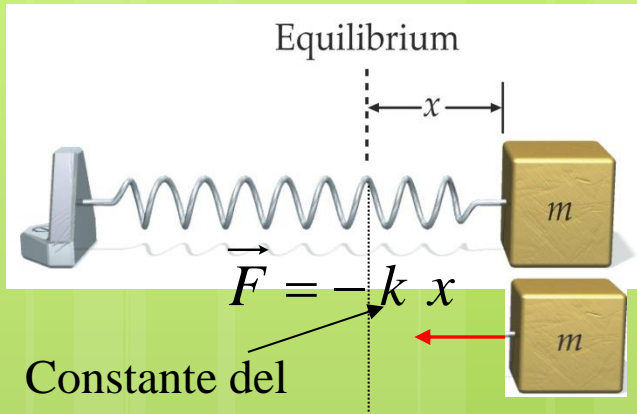


M.A.S.



MOVIMIENTO ARMÓNICO SIMPLE



Podemos visualizar el MAS analizando el movimiento del bloque bajo la acción de un resorte

La fuerza neta sobre el bloque es la que ejerce el resorte. Esta fuerza es proporcional al desplazamiento x , medido desde la posición de equilibrio.

Aplicando la Segunda Ley de Newton, tenemos

Esta ecuación es una ecuación diferencial ordinaria con coeficientes constantes que describe el movimiento de un oscilador armónico

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -k x$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{k}{m} x$$

En el caso de que la aceleración de un objeto sea proporcional al desplazamiento, y de signo opuesto, el objeto realizará un movimiento armónico simple

Movimiento Armónico Simple

$$x = A \cos(\omega t + \delta)$$

x, posición; A, amplitud,
($\omega t + \delta$) fase del movimiento

$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A \sin(\omega t + \delta)$$

v, velocidad

$$a = -\omega^2 x$$

aceleración

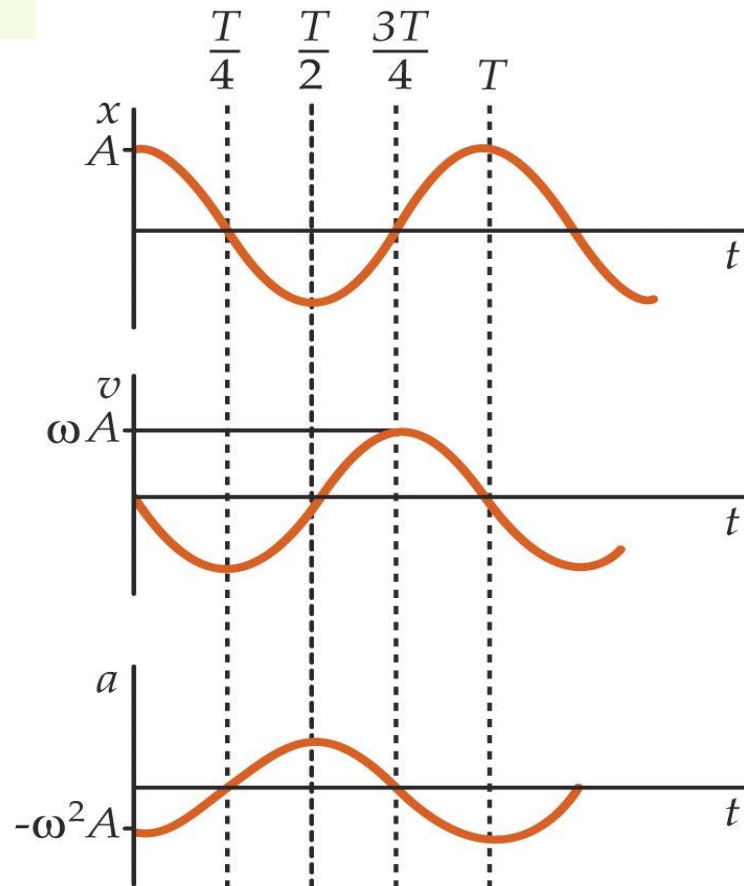
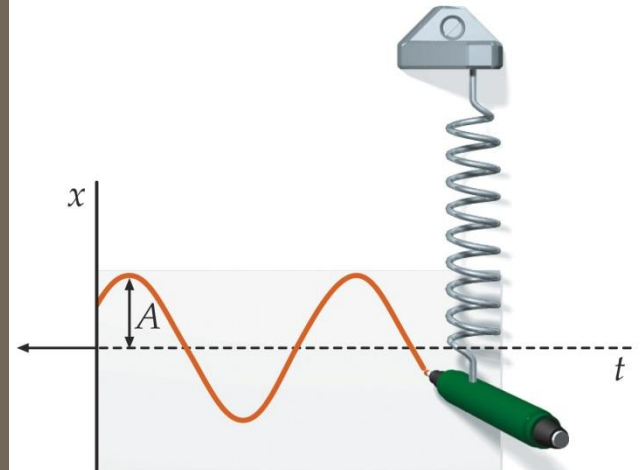
$$f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

f, frecuencia, T período,
 ω , frecuencia angular (frecuencia
circular natural),
 δ , ángulo de fase o constante de fase

MAS en el caso de un resorte

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$



Movimiento Armónico Simple. Energía

Energía
potencia
1

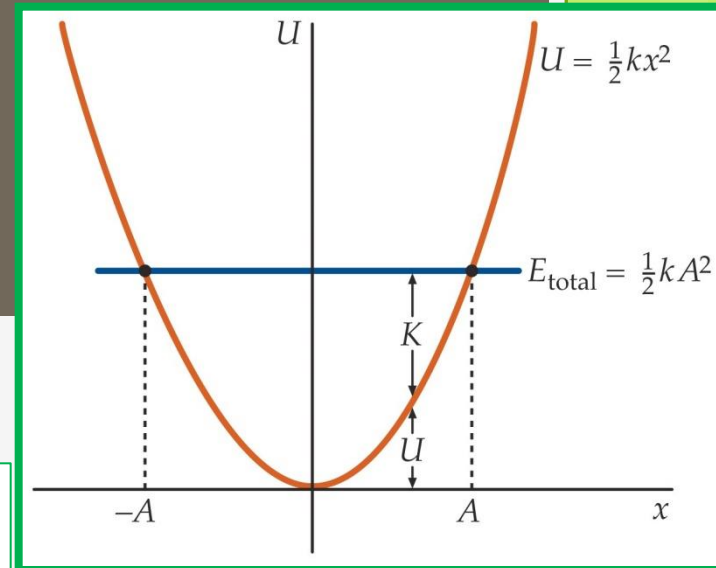
$$U = - \int_{x=0}^x (-k x) dx = \frac{1}{2} k x^2$$

Energía
cinética

$$K = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (A \omega \sin(\omega t + \delta))^2$$

Energía mecánica total

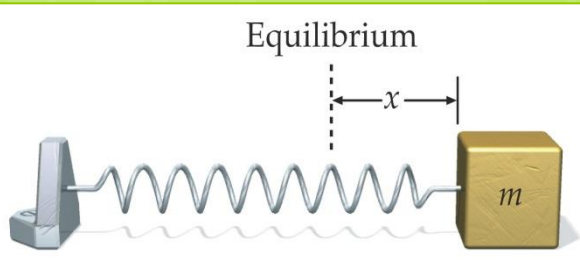
$$E_{total} = U + K = \frac{1}{2} k A^2 = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2$$



La energía mecánica total en un MAS es proporcional al cuadrado de la amplitud

Algunos sistemas oscilantes

Resorte

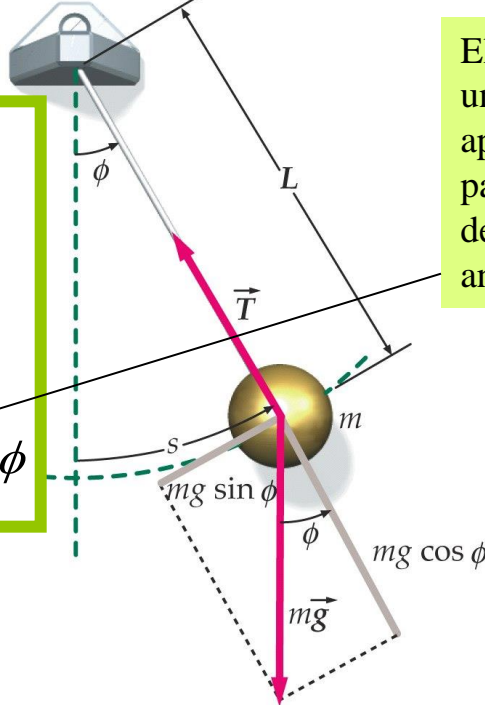


$$\omega = \sqrt{k/m};$$

$$T = 2\pi\sqrt{m/k}$$

Péndulo simple

Diagrama de cuerpo libre



$$\sum F_T = m a_T$$

$$mg \sin \phi = m \alpha L$$

$$mg \sin \phi = mL \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\frac{g}{L} \sin \phi \approx -\frac{g}{L} \phi$$

$$\omega = \sqrt{g/L}$$

$$T = 2\pi\sqrt{L/g}$$

El movimiento de un péndulo se aproxima a un MAS para pequeños desplazamientos angulares

$$\omega = \sqrt{\frac{MgD}{I}}$$

$$T = 2\pi\sqrt{I/MgD}$$

Péndulo físico

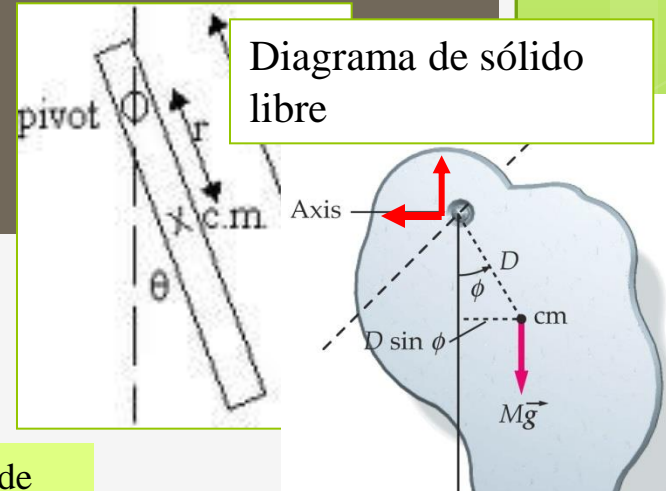


Diagrama de sólido libre

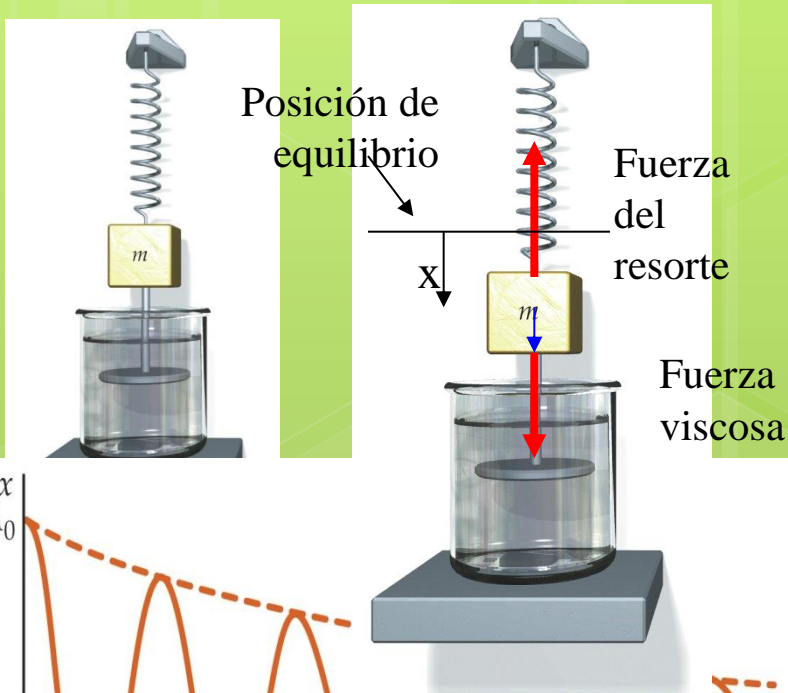
$$\tau = I\alpha$$

$$MgD \sin \phi = I \frac{d^2 \phi}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 \phi}{dt^2} = -\frac{MgD}{I} \sin \phi$$

$$\approx -\frac{MgD}{I} \phi$$

Oscilaciones amortiguadas



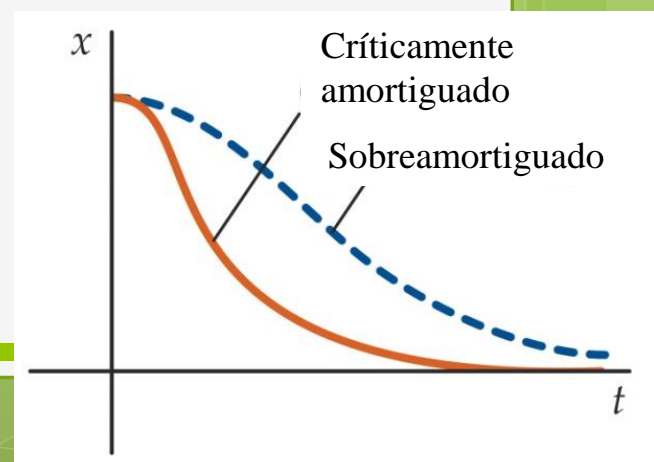
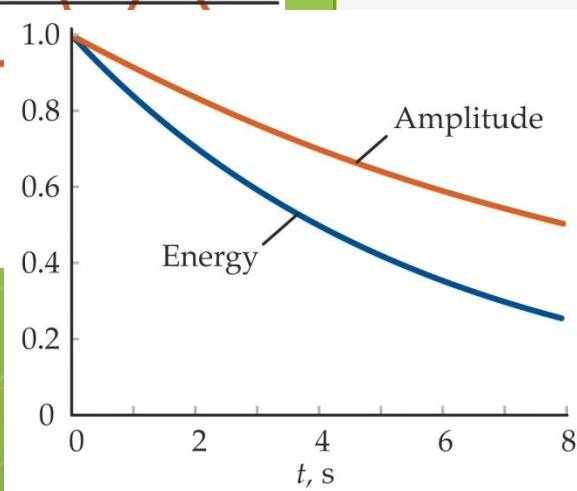
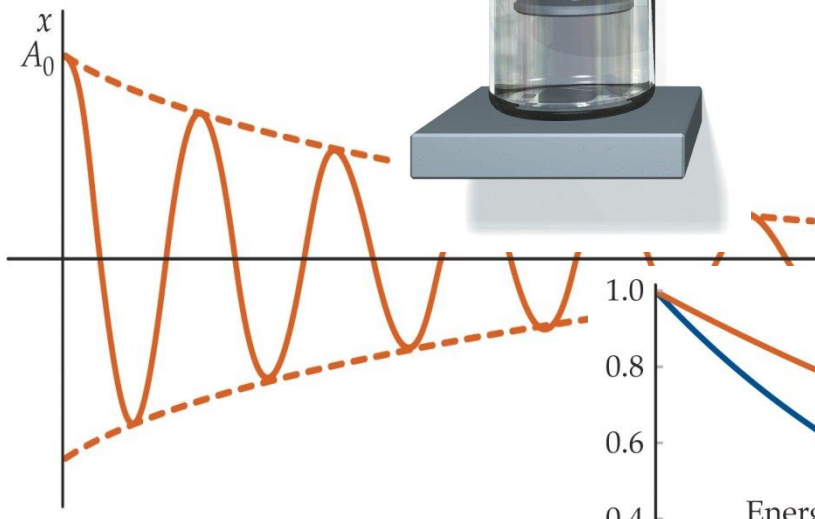
$$\sum F = -k x + b v = m a$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} - b \frac{dx}{dt} + k x = 0$$

$$x = A_o e^{-(b/2m)t} \cos(\omega' t + \delta)$$

$$A = A_o e^{-(b/2m)t} \quad \text{and} \quad \omega' = \omega_o \sqrt{1 - \left(\frac{b}{2m\omega_o}\right)^2}$$

$$E = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 = \frac{1}{2} m A_o^2 e^{-(b/m)t} \omega^2 = E_o e^{-(b/m)t}$$



Oscilaciones forzadas y resonancia



Cuando actúan fuerzas externas periódicas, adicionales a fuerzas restauradoras y amortiguación



Fuerza externa periódica

$$F_{ext} = F_o \cos \omega t$$

